#

19210 : SS-30685

Japanese Patent Application No. 60-92172

(Translation) - Reference A

Japanese Patent Laid-Open No. 58-84397

Laid-Open Date : May 20, 1983 Application No. : 56-181876 Filing Date : Nov. 13, 1981 Inventors : K. Saitoh, et al.

Applicant : K.K. Nittsu Sogo Kenkyusho

Title : "Automobile Service Stage Recording

Apparatus"

Claim:

Αn automobile service state recording apparatus comprising a keyboard (32 in Fig. 4) for inputting data with respect to transportation, a keyboard (33 in Fig. 4) for inputting drive data provided by a driver, a keyboard (34 in Fig. 4) for inputting work data, a clock device (19 in Fig. 2) for inputting timing data, rotation detectors (10 and 12 in Figs. 1 and 2) detecting the rotation of shafts, wheels, propeller shafts, etc. and for transmitting said rotation data, a detector (13 in Fig. 1) for detecting fuel consumed within a fuel tank, a controller (18 in Fig. 2) for storing and computing the work state of the driver and its time, the driver state such as distance travelled, speed per predetermined time, etc., and the car state such as consumed fuel efficiency, etc. when the data are input from said keyboards, said clock device, said rotation detectors and said fuel consumed detector, and a memory device (3 in Figs. 1, 2 and 3) instantaneously storing automobile travel data output from said controller.

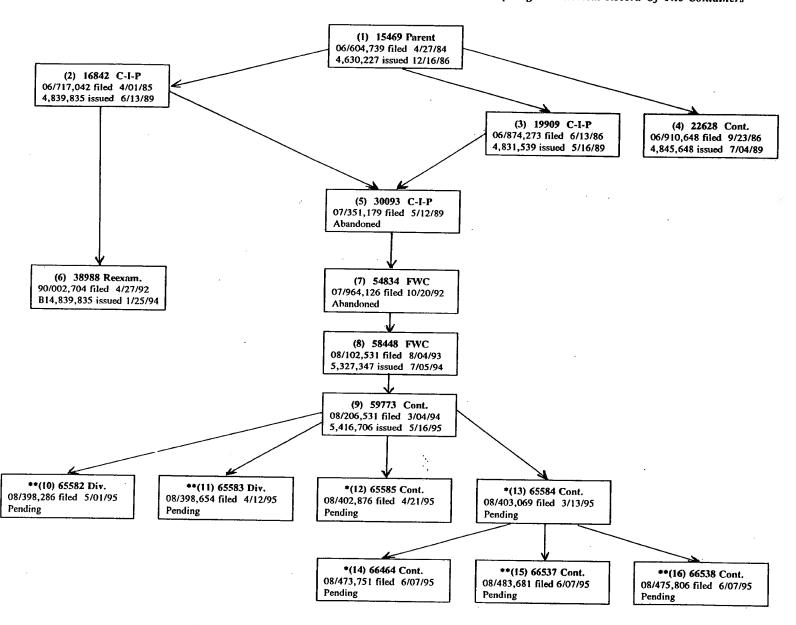
Advantageous Effects:

Since only predetermined keys on the keyboards need be depressed, the time needed for the driver to prepare a report every day can be decreased and a report having greater accuracy can be prepared. Also, since the work data, the drive data, the speed and the distance travelled can be instantly prepared, administrative tasks can be sped up and reliability increased. Furthermore, since the consumed fuel efficiency ascertained, the charges in the state of an automobile over time can be easily diagnosed based on the information provided on the state of the vehicle. In addition, since the memory device is detachably provided, maintenance of the device is very convenient.

Chronology of Hagenbuch U.S. Patent Appln. Serial No. 08/206,531 filed March 4, 1994 (U.S. Patent No. 5,416,706) (Atty Docket 59773)

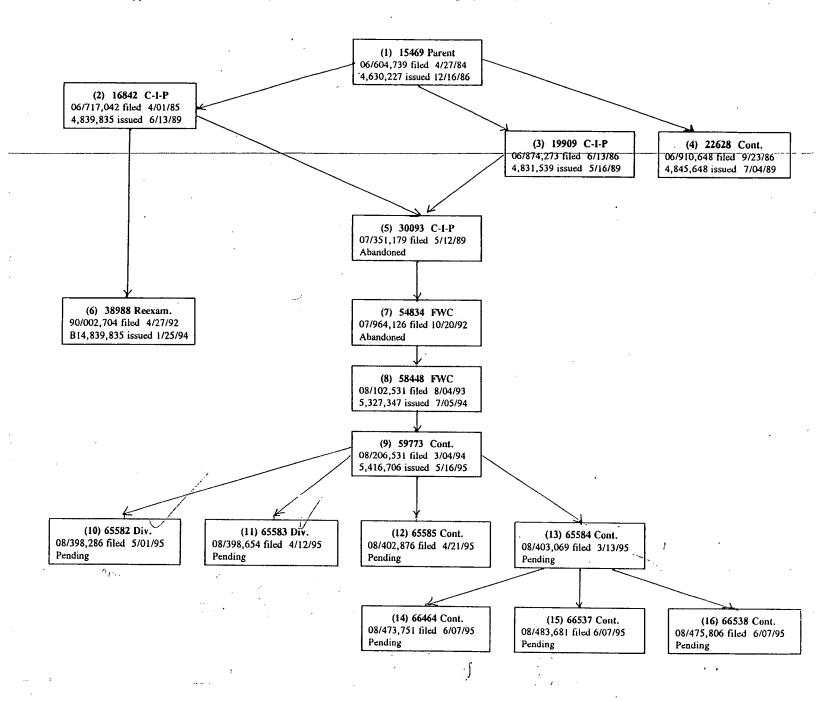
* "Apparatus And Method Responsive to the On-Board Measuring Of Haulage Parameters Of A Vehicle"

** "Apparatus For Identifying Containers From Which Refuse Is Collected And Compiling A Historical Record Of The Containers"



Fxh. A.

Chronology For Hagenbuch U.S. Patent Appln. Serial No. 08/483,681 filed June 7, 1995 (Atty Docket 66537) Entitled "Apparatus And Method Responsive To The On-Board Measuring Of Haulage Parameters Of A Vehicle"



19 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

[®]公開特許公報 (A)

昭58—84397

G 01 F 9/00 G 07 C 5/00 S 自動車運行状況記錄装置	6752—21 7208—31	田县明小 不明不
⑤ Int. Cl. ³ G 08 C 19/00 G 01 C 23/00 G 01 F 9/00	識別記号 庁内整理番号 7187-2F 7620-2F	発明の数 1 審査請求 未請求

创特 昭56-181876

❷出 昭56(1981)11月13日

の発 斉藤邦三

我孫子市高野山172番12号

の発 平方和夫

三鷹市下連雀3丁目41番12号

の発 眀 河合恵介

茨城県稲敷郡牛久町大字下根13.

17番14号

明 服部曉彦

東京都千代田区丸の内-丁目 5

金田玄一

東京都千代田区丸の内二丁目5

番1号株式会社日立製作所内

玉田光明

横浜市保土ヶ谷区上星川町515

番地

人 株式会社日通総合研究所

東京都千代田区外神田 3 丁目12

番9号

弁理士 広瀬和彦

最終頁に続く

1発明の名称

自助单运行状况配条装置

2.特許請求の範囲

運送に関するアータを入力するキーw 入力する時計英世と、単軸の経転を検出して回転 アータを発信する車輪回転検出装置及び燃料タン ク内の前貨艦科を検出する前受艦科検出装置と扱 鉄丁るためのインタフュース装置と、前配各キー ア、時計祭堂、草軸回転検出装置及び消費機 科検出英健からの各デーメが入力されることによ り運転手の作業状況とその時間、走行距離、所定 時間毎の速度等の運転状況、燃料消費効率等の単 両状況を記憶改算する制御袋費と、試制御袋養か ら出力された別々の自動車進行データを配位する

本見明は、選転手の作業状況とその時間、走行 所定間隔毎の温度等の選転状況、前受総料 の単両状況についての選行アーメを記録する自 動革運行状況配乗員業に関するものである。

ファク、ペスモしてメクシーでは選択手忙日 船作成が最終づけられているが、 配製による配像 では時間と手間がかかり、選転手に負担をかけて いたと共化、配乗忘れが生じたり、さら化は配量 紙のよどれ、 しわ寺で装に有貌できない場合がる

一方、従来の機械式メコアラフは狭い配発斑に に膨大な労力を要する欠点があった。

音動率は使用銀貨、結局、実率及び空車 うを事例状況を毎日定量的に観察するととは

本発明は上記欠点に無ふ、自動車運転手による 兼作に基づいて選択日報ナーメ。

持局昭58-84397(2)

ちの時期データ、車輪回転被出級置からの回転データ、車輪回転被出級置からの回転データ所受燃料被出鉄置からの検出データを入力を設定した。選転手の作業状況、走行距離、遊費等の自動車の選転状況消受燃料効率等の平均に対けられた配塊接触に自動的に配性するものでもになります。

以下、本発明について図面に示す実施例と共化設明する。

硬装置4 に接続するととにより、処理装置 5 が収集 データを扱い上げる。解析装置 2 にはディスアレイ入出力装置 6 、印字装置 7 、外部配位装置 8 が接続されてかり、収集 データはそのさえ、または解析装にとれらの装置 6 。7 、8 に出力する。解析装置 2 で集計したデータは受復調装置 9 を介して他のシステムに送る。

また、自動車100には車輪の回転を検出し、 回転データを発信する車輪回転検出装置10、エ ンピン11の回転数を検出するエンジン回転数を 出版置12、燃料メンタ13内の消費燃料を検出 する消費燃料検出装置14、車輪の重量を検出し、 荷物搭載の有無を検出する軸直検出に変置16、エ ンピンキーが挿入されたか否かを検出するエンジンキー検出装置16が設けられている。

第2回は配乗装置1の構成を示すアロック級図で、17はインタフェース装置を示し、単幅回転 検出装置10、エンジン回転数検出装置12、所 乗巡科検出装置14、軸重検出装置15、エンジン キー検出装置16からの各検出データは試インタ

フェース装置17を介して制御保置18 だ人入入 大人入力 を置18 は時期 はアーメを を置18 は時期 はアーメを を置19、第4回 ドマ 3 の を のの中で 4 の が を のの中で 5 の で ののででの ののででで ののででで ののでで のので の

一方、前述したように記録装置1に無数可能に 設けられた記憶装置3はメモリ装置21、放メモ リ装置21の電がとなる電性22、接続装置4に 接続されるアメデタ23から構成される。そして、 防巡した制御装置18はメモリ装置21、第4型 に示す如く記録装置1の操作面に設けられた時計 24、進行折場計・扱別番号表示器25、操作指 示ランプ 2 5 と接続され、放制等装置 1 8 の賃貸 結果はメモリ装置 2 1 化配性されると共作時計 2 4 による時期表示、表示器 2 5 による走行所 果 計表示又は扱別者号表示、ランプ 2 6 による操作 提示を行なう。 2 7 は電源装置で、自動車ペッテ りの電圧を配象装置 1 に必要な電圧に受換し各部 に供給する。

次 代、 毎 4 回はキーメード 2 0 の配象を示すだ めケーシング 2 8 の操作面 2 9 を示す正面回で、

-570-

特別町58-84397(3)

前記キーポード20は進送に関するデータを入力 するキーポード32と、選択に関するデーメモ入 カナるキーサード33と、作業デーメモ入力する キーポードろもとから構成されている。まず、キ ーポード32は「扱別」、「トン数」、「复数」 からなる3個の幾作キーと、常時は數字「0」~ 「9」、「・」をよび「ENT」が入力でき、「扱 別」を押下したときのみシフトし、「車扱」、「コ ンテナ」、「小手」、「荷物」、「区紋A」、Ⅳ 被耳」、「直世品」、「梅運」、「倉庫」「付荷 他』、「機助」からなる営業品目を入力するとと ができる12個のシフト式操作キー とからなる。 ととで、「抵別」とは上記営業品目全体の好称で ある。また、営業品目について、「享扱」とは国 鉄貨車借用時の前後作業のための青智選送をいい、 以下「付帝他」とは迷逸養務に祖包作業等の付帝 作業を伴う荷物選送をいい、『穢動』とは営業所 間の応援で行なう荷物選送をいうものである。

また、選転に関するキーポード3.5 は「選転手 A」、「選転手B」の2名の選転手用のエリア 3 3 A 、 3 3 B が用意され、各エリア 3 3 A 。 3 3 B にはそれぞれ「実車選転」、「禁車選転」、「車中仮配」の 3 個、合計 6 個の操作ヤーからなる。 さらに、作業アーメモ入力するヤーポード 3 4:

さら代、作祭アータを入力するキーポード34 は「作業区分」、「特殊区分」からなるエリア 34A、343が用意され、作業区分エリア 34A は「研役」、「手待」、「休憩」、「点検」の4個 の操作キーからなり、特殊区分エリア 343も 「フェリー」、「休息」、「訂正」の 4個の操作キー、合計を個からなる。なか、各独 作キーは図中上方に表示ランプが設けられ、図中 下方が押下面となっている。

とのように構成される自動車選行状況配象装置 において、選世手は運行開始前に営業所から受け 取った配信装置3をケーシング28の挿入口29 に挿入する。とれによって時計34が表示される と共に操作指示ランプ34が点被する。退転手が エンジンキーを操作するとエンジンキー検出機能 16がとれを検出して配信装置3が正規に挿入さ

一方、直ちに荷役作業に入るときにはまずキー ポード34人の「荷役」を押下し、次に「強別」 を押下して助述と同様の手具で荷役作業すべき営 乗品目、トン数、値数を入力し、荷役作業を行な う。

耐送のようにサーポードろまえたはろイムの共

その後、型車運転で目的地に到着したなら、目的地で新役作業を行ない、さらに英草運転を行なり。との間、運転での目的地で新役作業を行なり。との間、運転が調査を表示し、作業に関するアーメは、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間では、20年間にはは、20年間にはは20年間にはは、20年間にはは20年間には、20年間にはは20年間にはは20年間にはは20年間には、20年間に

そして、エンジンキーを始動してからの退転手 の作点状況とその時間、進行距離、速度変化、3

特局昭58-84397(4)

らにはエンジン国転数使出機関12、消費燃料検 出模能14、輸重検出機関15による車両状態等 はすべて記憶模能3のメモリ模型19に記憶され る。

一 意味化、営業がに戻って配信装置3をケーシング28の挿入口29から外し、営業所に設けられた所有装置2の接続装置4にアグプタ23を接続し、選転日報作成処理、選転手業等作成処理、時間・進行距離所折処理、時間・進度解析処理、抵料消費量・走行距離所折処理を行なえばよい。

なか、上配袋和例にかいてはトラックの選行状況の配像について述べたが、パス、メクシー等に適用してもよく、この場合にはキーポード18は新4図に示すものに扱ることなく、必要に応じてキーポードを配金しりるものである。

本発明の自動車場行状況配象模量は以上詳細に述べたように、所定のキーサードの操作キーを押下するだけでよいから、運転手の日報配機の手間を省を、銭まりの少ない運転日報を作成できる。また、到々の作業データ、運転データ、速度、走

行距離が作成できるから、管理機器の迅速化、値 製性の向上を図ることができる。また、燃料消費 効率を知ることができるから、自動車の値年変化 に作なり車両状況を容易に動脈することができる。 さらに、配像機能は増減可能に設けられているか ら、配像機能は増減可能に設けられているか 5、配像機能の取扱いが変化である等最多の効果 を装する。

4.回顧の簡単な説明

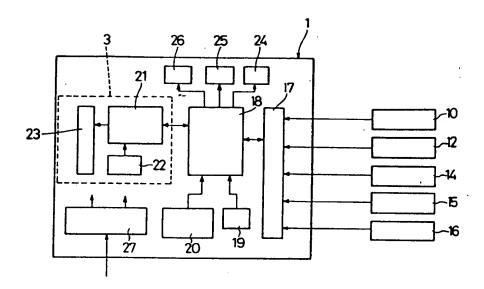
新 1 間は本発明の記録機能が用いられてステム の全体構成間、第 2 間は記録機能のアロック機関、 第 3 間はケーシングから記憶機能を取外した状態 を示す記憶機能の斜視器、 第 4 間はケーシングの 操作面を示す正確関である。

1 一配券技費、3 一配便装置、10 一車両回転 快出装置、14 一所受燃料検出装置、17 ーイン メフェース装置、18 一個再装置、19 一時計模 鍵、21 ーメモリ装置、26 ーケーシング、 32,33,34 ーキーボード。

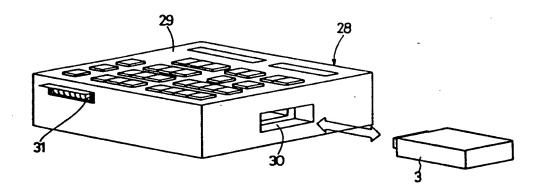
第 1 図 2 4 5 8 7

-572-

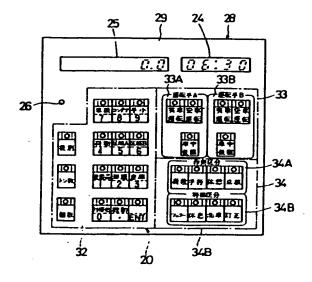
第 2 図



第 3 図



第 4 团



第1頁の続き

⑪出 願 人 株式会社日立製作所 東京都千代田区丸の内一丁目5 番1号

人 トキコ株式会社 ①出 願 川崎市川崎区富士見1丁目6番 3号

統補

9 A 2 7 B

- 補正命令の日付
- 補正により増加する発明の数
- 補正の内容

- 作許は水の竜囲を別紙のように補正する。
- 韓国転換出基盤」とあるのを、「国転線出 兵世」と補正する。
- 明細書棋 4 頁紙 8 ~ 9 行 「Kは草薙の…… 彼出芸蔵10、エ」とあるの 回転を検出し、回転ナータを発信する回転検出 顕載 1.0 (以下、車軸回転検出装置 1.0 という)、 エ」と補正する。
- 明細書第12頁第12行 「記憶暴散」とあるのを、「記録暴散」と補正
- 単角組伝」とあるのを、「10…… 韓回転」と袖正する。

特別昭53-84397(ア)

(出 美)

2.特許値求の痕跡

#7

- Reference B

Japanese Patent Publication No. 57-15434

Publication Date : Mar. 30, 1982

Application No. : 49-76109

Filing Date : Jul. 2, 1974

Inventors : S. Uriu, et al.

Applicant : Tateishi Denki K.K.

Title: "Apparatus for Counting Trips to and from a

Destination"

Pertinent Portions:

5 is the contact of a detector, for example, a photoelectric switch. This photoelectric switch is provided at a position where a load is discharged from a vehicle. The photoelectric switch detects the interruption of a projection of light which occurs when the load is discharged and thus closed the contact 5.

19日本国特許庁(JP)

① 特許出願公告

⑫ 特 許 公 郵 (B2)

昭57-15434

5 Int.Cl.3 G 06 M 7/00 G 07 C 5/00

識別記号

庁内整理番号 6336-2 F 7208-3 E

2000公告 昭和57年(1982) 3月30日

発明の数 1

(全4頁)

②往復回数計数装置

②特

顧 昭 49-76109

29出

願 昭 49(1974) 7 月 2 日

1

公

開 昭 51-6076

③昭 51 (1976) 1 月19日

79発 明 者 瓜生貞行

> 長岡京市下海印寺伊賀寺20番地立 石電機株式会社中央研究所内

73発 明 者 東秀雄

> 草津市西草津2丁目2番1号立石 電機株式会社草津製作所内

砂出 **BB** 人 立石電機株式会社

京都市右京区花園土堂町10番地

10代理 人 弁理士 青山葆

砂特許請求の範囲

1 車両が所定の2地点間を往復するのに要する 最小時間を設定され、前記最小時間を計時すると れ、それぞれの車両に特定の周波数で発振する発 振器と、車両から積みおろされる積載物を検知し で出力を生じる検知器と、前記3種の出力の論理 横で駆動されるカウンタとから成り、前記タイマ 往復回数計数装置。

発明の詳細な説明

この発明は所定の2地点間を、1地点で荷物を 積み、他方の地点で荷物をおろすために往復する 車両の往復回数を計数する装置に関する。

たとえば、砕石場などで岩石を数台のダンプカ ーでピストン運送をしているとき、数台のダンプ カーごとにその往復回数を自動的に計数したい場 合がある。

ダンプカーが所定の地点まで運搬して、積まれた 岩石をすべておわし、さらに砕石場に帰って再び

岩石を積み込むという作業を繰返す。そこで車両 の往復回数を自動的に計数する場合、車両が岩石 を積み込んで所定の地点までこれを運搬し、その - 地点で積み込まれた岩石をおろしたことを確認せ 5 ねばならない。

2

この発明は上記の点を考慮してなされたもので、 その目的は積載物を積んだ車両が所定地点に達し て積み込まれた荷物をおろす作業を終了すること によつて、その車両が1往復したものとしてその 10 ような回数を車両別に自動的に計数できる装置を 提供することである。

上記の目的を達成するために、この発明では車 両が所定の2地点間を往復するのに要する最小時 間を設定されたタイマと、車両に設けられ、車両 外2名 15 に特定の周波数で発振する発振器と、車両から積 みおろされる積載物を検知して出力を生じる検知 器と、上記の3種の出力の論理積で駆動されるカ ウンタとで計数装置を構成し、上記のタイマは上 記の論理積によつて帰零するようにする。各車両 とによつて信号を生じるタイマと、車両に設けら 20 に特有の周波数で発振する発振器をそれぞれの車 両に設けることにより、その発振周波数によつて 複数の車両を弁別することができ、車両から積み おろされる積載物を検知して出力を生じる検知器 により、積載物が積みおろされていることを確認 は前記論理積によつて帰零するようにした車両の 25 することができ、車両が所定の2地点間を往復す るのに要する最小時間を設定されたタイマの出力 と上記検知器の出力と上記発振器の出力との論理 積でカウンタを駆動することにより、どの車両が 積載物を積みおろしているかを知ることができる 30 とともに、上記論理積によつて上記タイマを帰零 することにより、1回の積みおろし作業につき、 上記カウンタが1を計数することができる。すな わち、積載物の積みおろし中、上記検知器の出力 が出されているが、この出力と発振器およびタイ この場合、砕石場で所定量の岩石を積み込んだ 35 マの出力との論理積でカウンタを1度駆動すれば タイマは帰零して出力がなくなり、そののちは車 両が所定の2地点間を往復するのに要する最小時

間が経過するまではタイマの出力が生じないから、 横載物の積みおろしに際してカウンタが1を計数 したのちは引き続いて積みおろしが継続し、検知 器の出力が出されていてもカウンタがさらに計数 するおそれはなく、1往復につきカウンタは1を 5 計数できるだけである。じかし、この車両が積載 物の積込み位置に引き返して積載物を積み込んで 再び積みおろし位置まで来たときは、タイマが帰 - 零してから、2地点間を往復するのに要する最小 時間が経過しているから、タイマは再び出力を生 10 じており、その車両が積載物を積みおろすことに より、検知器の出力が生じ、なお車両に設けた発 振器の発振出力も生じているから上記論理積によ つてカウンタは再び1を計数することになり、確 することができる。

以下この発明を図示する実施例について詳細に 説明する。

第1図はこの発明の1実施例の構成を示すため するために往復する車両が3台である場合につい てその構成を示した。1はタイマ用の発振器、2, 3,4はそれぞれ3台の車両に対応して設けたタ イマで、発振器1の発振出力を入力とされ、車両 が設定されている。5は検出器の接点で、検出器 はこの実施例では光電スイツチとする。光電スイ ツチは車両が積載物を積みおろす位置に設けられ、 積載物が積みおろされるとき、光電スイツチに投 て接点5を閉じるものとする。6,7,8はそれ ぞれ車両に設けられた発振器で、それぞれの車両 に特定された互に異なる周波数で発振する。9, 10,11はリレーで、発振器6が発振すること により、リレー9が駆動され、同様に発振器7ま 35 18が1を計数すると同時にアンド回路15の出 たは8が発振することによりリレー10または 11が駆動される。12,13,14はそれぞれ リレー9ないし11が駆動されることにより閉じ る接点である。 15,16,17はそれぞれ3入 カアンド回路で、接点5が閉じるととによりそれ 40 マ2がカウントアツプ出力を生じるまで"1"に ぞれの第1の入力が""1" になり、タイマ2,3, 4のどれかがカウントアツブ出力を生じるととに より対応するアンド回路15ないし17の第2の 入力が"1"になり、また接点12ないし14の

どれかが閉じることにより対応するアンド回路 15ないし17の第3の入力が"1"になる。 18,19,20はそれぞれアンド回路15ない し17の出力を入力されるカウンタである。 タイ マ 2 ないし 4 はそれぞれアンド回路 1 5 ないし 17の出力によつて帰客される。

第1図に示す装置のうち、発振器6,7,8は それぞれ車両に設けられるが、その他はすべて積 載物の積おろし地点に設けられるものである。

いま、3台の車両をA,B,Cとし、それぞれ に設けられた発振器を6,7,8とし、それぞれ に対応するタイマを2,3,4とする。たとえば 車両 A が積みおろし地点に選したとすると、その 発振器 6に発振を開始させる。発振器 6 ,7 ,8 実に車両の所定の作業を行なつた往復回数を計数 15 はたとえば車両が積載物をおろすために荷台上昇 レパーを操作することによつて発振するようにす ることができる。発振器 6 が発振すると、その周 波数に対応するリレー9が駆動され、接点12が 閉じ、アンド回路15の第3の入力が"1"にな のブロツク図であつて、2地点間を積載物を運搬 20 る。この車両Aは積載物を積んできたものとする と、積込地点と積おろし地点とを往復したことに なるから、タイマ2はカウントアツプ出力を生じ ており、アンド回路15の第2の入力が"1"に なつている。 車両Aが積載物の積おろしを開始す が所定の2地点間を往復するのに要する最小時間 25 ると光電スイツチが動作して接点5が閉じる。光 電スイツチはすべての車両に対して共通のもので、 接点 5 が閉じることによりアンド回路 1 5 , 1 6, **17**の各第1の入力が"1" になる。このときア ンド回路 1 6 , 1 7 の各第 2 、第 3 の入力が"1" 射される光が遮ぎられるととによりこれを検出し 30 でないからそれらの出力は"1"にならず、アン ド回路 1 5 だけその出力が "1" になる。 よつて カウンタ18はアンド回路15の出力によつて1 を計数し、同時にタイマ2が帰零し、そのカウン トアツプ出力がなくなる。したがつてカウンタ 力が"0"になる。積載物の積おろしが完了する までは接点5,12が閉じてアンド回路15の第 1、第3の入力は"1"であるが、タイマ2は帰 零しているためアンド回路15の出力は次にタイ ならない。 タイマ2が次にカウントアップ出力を 生じるためには、車両が積おろし地点と積込ち点 との間を往復するのに要する最小時間が経過する ことが必要であるから、現在の積載物の積おろし

中は、カウントアツプ出力は生じないて考えてよ い。よつてカウンタ18は1回の積載物の積おろ しに対して1を計数するだけである。1回の積載 物が断続的に積おろされて光電スイツチの出力が 2度以上出されたとしても、タイマ2が光電スイ 5 ツチの出力の最初において、すなわち、アンド回 路15の出力が"1"になつたときに帰客されて いるからアンド回路15の出力は1度しか"1" にならない。

んで再び積おろし地点に違したときはタイマ2は カウントアツブ出力を生じているから、カウンタ - 18が計数を行なうことができる。

車両B,Cについても動作は全く均等であるか ら、その説明は省略する。ただし、カウンタ18 15 めのプロック図である。 は車両Aの往復回数を計数し、カウンタ19. 20はそれぞれ車両B,Cの往復回数を計数する。 以上は3台の車両が2地点間で荷物を運搬する ために往復する場合について説明したが、3台以 上の車両が往復する場合も全く同様で、タイマと 20 ド回路、18,19,20 ……カウンタ。 リレーとカウンタとを車両の台数に等しい数だけ

設ければよいことは明らかである。なお、実施例 では車両から積みおろされる積載物を検出して出 力を生じる検出器を光電スイツチとしたが、超音 波スイツチなどであつてもよい。

以上説明したように、この発明によれば、積込 土地点で荷物を積み込み、積みおろし地点で荷物を 積みおろすために複数台の車両が積込地点と積み おろし地点との間を往復しているとき、それぞれ の車両が荷物を積んで積みおろし地点に達して荷 との車両が積込地点に引き返して積載物を積込 10 物をおろした回数、すなわち、荷物を所定通りに 運搬した回数を個別に自動的に正確に計数すると ...とができる。...

図面の簡単な説明

第1図は、この発明の1実施例の構成を示すた

2,3,4……タイマ、5……検出器(光電ス イツチ)の接点、6,7,8……車両に設けた発 振器、9,10,11……リレー、12,13, 14……リレー接点、15,16,17……アン

